

СИСТЕМА АВТОМАТИЧЕСКОГО УПРАВЛЕНИЯ

Погружение/извлечение сваи выполняется движением стрелы экскаватора. Вертикальность сваи, плавность процесса погружения обеспечивается одновременной работой трех групп гидравлических цилиндров стрелы: подъема/опускания стрелы, рукояти и ковша. Поэтому задача машиниста экскаватора по одновременному управлению таких гидроцилиндров является сложной задачей. Кроме того, угол наклона сваи в продольной плоскости экскаватора из кабины экскаватора практически не видно.

Для решения этой проблемы разработана Система Автоматического Управления Movax AUTO C. Основной принцип ее функционирования состоит в том, что машинист экскаватора управляет перемещением одной группы гидроцилиндров, система управления автоматически обрабатывает движения двух других групп. Это гарантирует процесс перемещения сваи вертикально или под заданным углом.



Функционирование системы

